

Link do produktu: <https://sm.edu.pl/arena-alphaI-bardzo-duzy-tor-wyscigowy-p-779.html>

Arena AlphaI - bardzo duży tor wyścigowy



Cena	2 689,00 zł
Producent	LEARNING ROBOTS

Opis produktu

Arena AlphaI – Bardzo Duży Tor Wyścigowy dla Robotów

Szukasz profesjonalnego środowiska do nauki i zabawy z robotyką? **Bardzo duży tor wyścigowy Arena AlphaI** to niezastąpione akcesorium, które przeniesie Twoje zajęcia na wyższy poziom. Modułowa konstrukcja o imponujących wymiarach **240 x 320 cm** daje nieograniczone możliwości budowania tras i pozwala na jednoczesne wyścigi nawet **10 robotów**.

Nieskończone możliwości układów i aktywności

Dzięki przemyślanej budowie, arena umożliwia tworzenie w pełni spersonalizowanych układów torów, dopasowanych do konkretnego scenariusza zajęć. Tor wyścigowy jest w 100% kompatybilny z dedykowanym oprogramowaniem i wspiera wszystkie dostępne w nim aktywności, w tym:

Emocjonujące wyścigi robotów

Podążanie za linią (Line Following)

Złożone omijanie przeszkód

Ekologiczna produkcja i jakość premium z Francji

Elementy konstrukcyjne toru zostały wykonane z wysokiej jakości, certyfikowanego drewna – **sosny z francuskich gór Jura**. Arena nie jest produktem masowym; każdy zestaw produkowany jest we Francji przez cenionego lokalnego rzemieślnika stolarstwa, Oliviera Sauge (artisans-du-bois.com). Wybierając ten produkt, stawiasz na trwałość, estetykę oraz wsparcie dla europejskiego rzemiosła.

Co zawiera zestaw? (Szczegóły techniczne)

W komplecie znajdziesz wszystko, co niezbędne do stworzenia profesjonalnej areny dla robotów AlphaI:

- 15x** długa deska w kolorze czerwonym (78,4 × 12,5 × 0,8 cm)
- 4x** długa deska w kolorze czarnym (78,4 × 12,5 × 0,8 cm)
- 2x** deska z banerem „dużego wyścigu” (78,4 × 7,25 × 0,8 cm)
- 2x** duża, prostokątna biała plandeka stanowiąca podłoże (240 × 160 cm każda)
- 9x** stabilny wspornik typu „stopa”

22x wytrzymały wspornik typu „łącznik”

1x taśma malarska (przeznaczona do płynnego łączenia plandek)

1x specjalistyczna czarna taśma (do tworzenia tras dla aktywności śledzenia linii)